

Serie RCL



La serie RCL vuole essere la serie di microattuatori alternativa ai minicilindri pneumatici per la maggiore efficienza energetica. E' una serie con la dimensione di una matita, dotata di motore lineare e funzionalmente paragonabile ad un cilindro pneumatico. E' caratterizzata da economia di spazio, elevata accelerazione/decelerazione, movimentazione silenziosa

La serie presenta modelli a slitta ed a stelo e motore lineare VDC a 24Volt. Ha misure ridottissime, con un minimo di $\phi 16$ mm per il modello a stelo e di 20mm per quello a slitta, e movimenta pezzi di massa inferiore ai 2 Kg. La compattezza della serie è resa possibile dall'utilizzo del motore lineare con avvolgimento trifase: non sono dunque necessari cinematismi per la trasformazione del moto permettendo così un moto senza attriti e senza dispersioni magnetiche esterne.

Il controller è standard per tutti i Robocilindri e gestisce completamente il movimento: si possono scegliere unità che gestiscono 3, 7, 64, 512, 768 o 1500 posizioni con accelerazioni fino a 2G in orizzontale e 1G in verticale.

C
A
R
A
T
T
E
R
I
S
T
I
C
H
E

P
R
I
N
C
I
P
A
L
I

Sezione attuatori a slitta [WxH] 20x30/24x36/28x48 mm
 Sezione attuatori a stelo $\phi 16/20/25$ mm
 Min/Max lunghezza 40/64mm a slitta ; 25/40 a stelo
 Max velocità: 600/450mm/sec (a slitta/a stelo)
 Max carico (orizzontale): 0.2-2kg in funzione dell'accelerazione
 Max carico (verticale): 0.1-0.4kg (a stelo) in funzione dell'accelerazione
 Max accelerazione (orizzontale/verticale): 2/1G
 Spinta nominale/massima 2 /10 – 4/18 – 8/30 N in funzione della sezione
 Spinta nominale/massima 2.5/10 – 5/18 – 10/30 N in funzione dello stelo
 Repetibilità $\pm 0,1$ mm
 Motore lineare
 Alimentazione DC 24V $\pm 10\%$ (max.2A)