Epson SCARA G20: braccio esteso dall'incredibile forza

EPSON

Epson SCARA G20 è adatto a carichi molto elevati, con peso fino a 20 kg. Il braccio lungo 1.000 o 850 mm assicura la copertura di un'ampia area di lavoro. Grazie all'elevato momento di inerzia dell'asse U. i carichi pesanti possono essere spostati rapidamente e in modo affidabile. senza quelle vibrazioni del braccio del robot che si riscontrano spesso in molti modelli della concorrenza con una lunghezza simile del braccio.

Epson SCARA		G20-85xS	G20-A0xS	
Modello		Braccio articolato orizzontale orientato verso l'esterno		
Capacità di carico		10/20 kg nom./max		
Raggio d'azione	Orizzontale (J1+J2)	850 mm (450 +400)	1000 mm (600+400)	
	Verticale (J3)	x = 1.180 o 150 mm (camera bianca, IP54 e IP65) x = 4 420 o 390 mm (camera bianca, IP54 e IP65)		
	Orientamento (J4)	+/-360°	+/-360°	
Ripetibilità	Orizzontale (J1+J2) Verticale (J3) Orientamento (J4)	+/-0,025 mm +/-0,010 mm +/-0,005°	+/-0,025 mm +/-0,010 mm +/-0,005°	
Momento di inerzia		0,05/0,45 kg * m² nom./max	0,05/0,45 kg * m ² nom./max	
Cablaggio utente		Elettrico: connessioni per 1 connettore da 15 pin e 1 connettore D-Sub da 9 pin Pneumatico: connessioni per aria compressa (1xØ 4 mm e 2xØ 6 mm)		
Asse Z		Ø 25 mm, H 7 mm/18 mm esterno/interno		
Forza di inserimento		Permanente 250 (N)		
Peso		48 kg a pavimento 48 kg a soffitto 53 kg a parete	50 kg a pavimento 50 kg a soffitto 55 kg a parete	
Controller		RC700-A		
Modello di manipolatore		Kit di montaggio a pavimento, parete, soffitto, camera bianca (ISO3) e ESD, classe di protezione IP: Standard/IP54/IP65		
Opzioni disponibili		Cavo motore e encoder esteso (5 m/10 m/20 m), adattatore per strumenti, per montaggio a pavimento e a soffitto: uscita del cavo direttamente sotto o sopra la base (cavo motore/encoder e cablaggio utente), unità di cablaggio esterna, soffietto, sensore di forza		

Contenuto del pacchetto:

Robot e controller Epson

CD con il programma Epson RC+ con simulatore Staffa per il montaggio del controller del robot

70 g di grasso per asse Z

Cavo motore e segnale da 3 m

Connettore per arresto di emergenza

Connettore per I/O standard

Set di connettori per cablaggio utente

Cavo di programmazione USB Manuali dell'utente su CD

Manuale di installazione/sicurezza

Opzioni per il manipolatore

Cavo motore e encoder esteso (5 m/10 m/20 m)

Adattatore per strumenti per una semplice installazione delle pinze sull'asse Z

Unità di cablaggio esterna: il condotto vuoto esterno consente la fornitura libera di materiali personalizzabili aggiuntivi a ciascuna pinza (consigliato per linee di fluido)

Cavo rivolto verso il basso per consentire il passaggio delle linee motore e encoder attraverso un foro nella piastra di montaggio in modo che i cavi non siano visibili nella cella del robot (ideale per applicazioni in camera bianca)

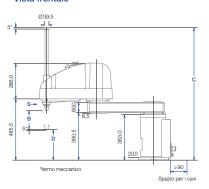
Opzione a soffietto per il montaggio sull'asse Z per proteggere la vite e l'ambiente da contaminazione

Il sensore di forza Epson offre la massima precisione nelle applicazioni che prevedono la modulazione della forza

Dimensioni di Epson SCARA G20

	G20-85xS	G20-A0xS	G20-XX1S	G20-XX4S
Α	450 mm	600 mm	-	-
В	-	-	180 mm	420 mm
С	-	-	813,5 mm	1.053,5 mm
D	-	-	213,5 mm	-26,5 mm

Vista frontale

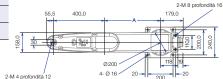


Area di inviluppo, Epson SCARA G20

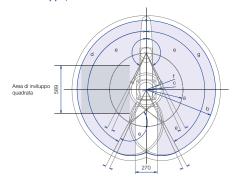
	G20-85xS	G20-A0xS	
а	450 mm	600 mm	
b-a	400 mm	400 mm	
С	207,8 mm	307 mm	
d	152°	152°	
е	152,5°	152,5°	
f	183,3 mm	285,4 mm	

- a Lunghezza del primo braccio
- b Lunghezza del secondo braccio
- c Area di inviluppo
- d Area di inviluppo del primo asse e Area di inviluppo del secondo asse
- f Raggio d'azione del fermo meccanico

Vista superiore standard



Area di inviluppo, G20-85 x S



Ulteriori informazioni, compresi i dati CAD, sono disponibili all'indirizzo: www.epson.com/robots

Flangia terminale

Dettaglio di S: posizione dei punti di calibrazione per il 3° e il 4° asse

