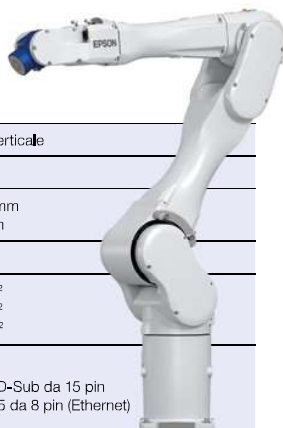


Epson ProSix C12XL



C12-A1401**

Design	Braccio articolato verticale
Capacità di carico utile	12 kg
Raggio d'azione	Punto P* 1400 mm max 1480 mm
Ripetibilità	+/- 0,05 mm
Momento di inerzia ammissibile	J4 0,70 kg * m ² J5 0,70 kg * m ² J6 0,20 kg * m ²
Cablaggio utente	Elettrico Connessione per 1 connettore D-Sub da 15 pin Connessione per 1 connettore RJ45 da 8 pin (Ethernet) Pneumatico Connettori per aria compressa 2xØ 6 mm
Peso	63 kg (IP67: 66 kg)
Controller	RC700-A, RC700DU-A
Installazione	A pavimento
Condizione ambientale	Classe di camera bianca (opzionale) ISO4 e ESD Classe di protezione IP40 (standard)

J1 = Asse 1
J2 = Asse 2
J3 = Asse 3

J4 = Asse 4
J5 = Asse 5
J6 = Asse 6

* **Punto P:** centri del punto di rotazione dell'intersezione degli assi 4, 5 e 6

Pacchetto

- Robot e controller Epson
- CD con il programma Epson RC+ con software di simulazione
- 2 staffe per il montaggio del controller per robot
- Cavo motore e encoder da 3 m
- Cavo di alimentazione da 3 m per il controller del robot
- Connettore per arresto di emergenza
- Connettore per I/O standard
- Set di connettori per cablaggio utente
- 2 set di connessioni per aria compressa (ciascuna con 2 connettori dritti e 2 angolati a 90°)
- Manuali dell'utente su CD
- Manuale di installazione/sicurezza

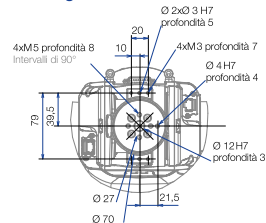
Opzioni per il manipolatore

- Cavo motore e encoder esteso (5 m/10 m/20 m)
- Unità di sgancio freno

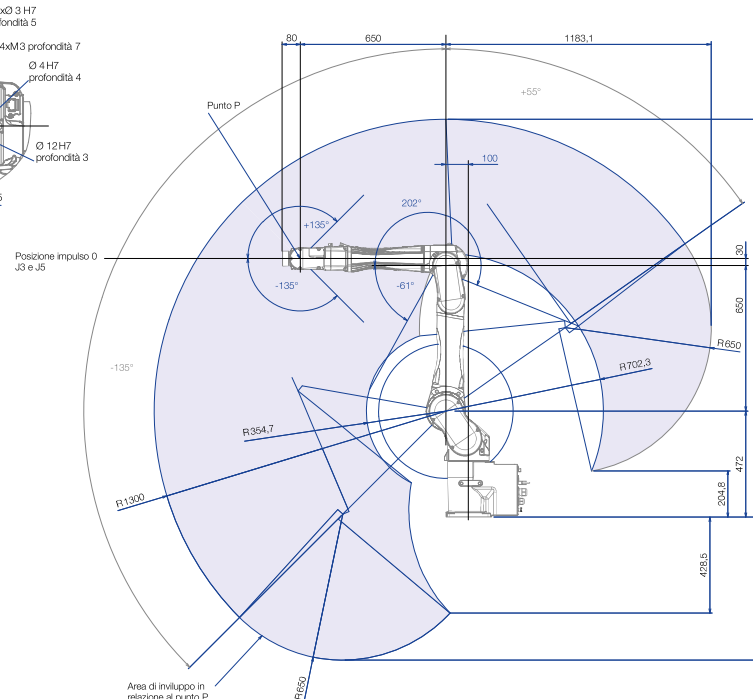
Installazione

I robot Epson ProSix C12 sono progettati per l'installazione a pavimento.

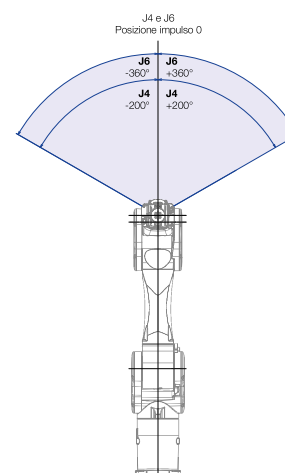
Flangia



Vista laterale



Vista frontale



Vista superiore

